



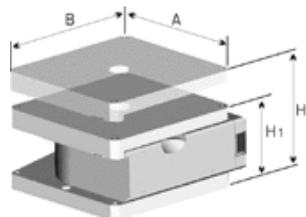
Z-Tisch 5103.A20-90

- problemlose Kombinationsmöglichkeit zu mehrachsigen Positioniersystemen (z.B. mit 5102.20, 5203.20)
- optimale Feinabstimmung aufgrund hoher Reproduzierbarkeit der minimalen Systemschrittweite durch eine mit einem reibungsarmen Kunststoffgleitbelag versehene Präzisionssäulenführung
- hohe, anhaltende Systemstabilität durch den Einsatz spannungsarmer, hochbelastbarer Materialien
- Antrieb über ein hochauflösendes Schneckenradgetriebe
- robuste Oberflächen durch eine galvanisch eloxierte Behandlung
- drei Präzisionsklassen zur Auswahl

Spezifikationen:

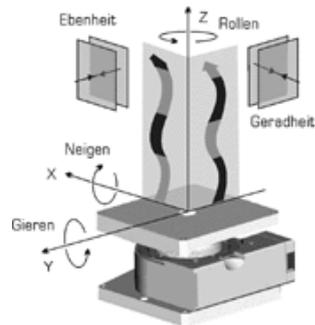
Verfahrbereich [mm]:	90
Material (Gehäuse/Platten):	Aluminium
Spindelsteigung [mm]:	0,02 standard / 0,06 optional
Auflösung [µm] (400 Schritte/U):	0,05 standard / 0,15 optional
Max. Belastung [N]:	1500
Min. Drehmoment Antrieb [Nm]:	0,3
Steifigkeit ["/Nm]:	2,5
Gewicht [kg]:	11

Dimensionen [mm]:



A:	B:	H1:	H2:
170	170	140	140+90

Präzisionsklassen:



		X1	X2	XE
Genauigkeit [μm]:	(+/-)	5	3	auf Anfrage
WDH (unidir.) [μm]:	(+/-)	3	1	auf Anfrage
Umkehrfehler [μm]:		14	8	auf Anfrage
Ebenheit [μm]:	(+/-)	7	5	5
Geradheit [μm]:	(+/-)	7	5	5
Gieren ["]:	(+/-)	12	8	8
Neigen ["]:	(+/-)	12	8	8
Rollen ["]:	(+/-)	13	9	9

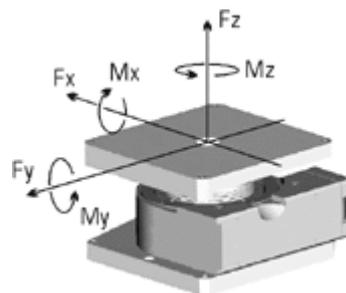
Applikationsspezifische Ausführungen:

- vakuumtauglich
- antimagnetisch
- strahlungsbeständig
- schwarz beschichtet

Modular individuell konfigurierbar:

- vom Einstiegsmodell bis hin zum High-End-System
- zu mehrachsigen Systemen
- mit drei wählbaren Spindelsteigungen
- mit individuellem Bohrmuster

Maximale Belastungen:



Aufgrund der umfangreichen Konfigurationsmöglichkeiten ist eine pauschale Angabe von maximalen Kräften und Momenten bei exzentrischer Krafteinwirkung nur bedingt möglich.

Für Ihren Anwendungsfall berechnen wir Ihnen jedoch gerne die maximal zulässige Belastung.

Zubehör:

Motoren:	2-/3-/5-Ph. Servo/DC
Handräder:	0056
Getriebe:	2056.05 2056.10 2056.20
Endschalter:	inklusive
Nullpunktkontrolle:	9100
Encoder XE :	inkremental absolut
Steuerung:	9300

